

Fiche produit

Spécifications



Altivar Machine - variateur - 4kW - 400V - standard sans Ethernet

ATV340U40N4

Code EAN: 3606480966910

Principales

Gamme de produit	Altivar Machine ATV340
Type de produit ou équipement	Variateur de vitesse
Application spécifique du produit	Machine
Mode d'installation	Montage de la cellule
Variant	Version standard
Protocole de port de communication	Modbus série
Carte optionnelle	Module de communication, Profibus DP V1 Module de communication, Profinet Module de communication, DeviceNet Module de communication, CANopen Module de communication, EtherCAT
Nombre de phases réseau	3 phases
Fréquence d'alimentation	50...60 Hz +/- 5 %
[Us] tension d'alimentation	380...480 V - 15...10 %
Courant de sortie nominal	9,3 A
Puissance moteur kW	5,5 kW pour service normal 4 kW pour robuste
Puissance moteur hp	7 hp pour service normal 5 hp pour robuste
Filtre CEM	Filtre intégré CEM Classe C3
Degré de protection IP	IP20

Complémentaires

Nombre d'entrée logique	5
Type d'entrée logique	PT1 programmable comme entrée en train d'impulsions: 0...30 kHz, 24 V CC (30 V) DI1...DI5 suppression sûre du couple, 24 V CC (30 V), impédance: 3,5 kOhm programmable
Nombres de vitesses présélectionnées	16 vitesses programmées
Nombre de sortie logique	2,0
Type de sortie logique	Sortie programmable DQ1, DQ2 30 V CC 100 mA
Nombre d'entrées analogiques	2
Type d'entrée analogique	AI1 courant configurable par logiciel : 0...20 mA, impédance : 250 Ohm, résolution 12 bits AI1 sonde de température ou capteur de niveau d'eau configurable par logiciel AI1 tension configurable par logiciel : 0...10 V CC, impédance : 31,5 kOhm, résolution 12 bits AI2 tension configurable par logiciel : - 10...10 V CC, impédance : 31,5 kOhm, résolution 12 bits

Clause de non responsabilité : Cette documentation n'est pas destinée à remplacer ni ne peut servir à déterminer l'adéquation ou la fiabilité de ces produits dans le cadre d'une application spécifique

Nombre de sorties analogiques	1
Type de sortie analogique	Tension configurable par logiciel AQ1: 0...10 V CC impédance 470 Ohm, résolution 10 bits Courant configurable par logiciel AQ1: 0...20 mA impédance 500 Ohm, résolution 10 bits
Nombre de sorties relais	2
Tension de sortie	<= tension d'alimentation
Type de sortie relais	Sorties relais R1A Sorties relais R1C durabilité électrique 100000 cycle Sorties relais R2A Sorties relais R2C durabilité électrique 100000 cycle
Courant commuté max	Sortie relais R1C sur résistive charge, cos phi = 1: 3 A à 250 V CA Sortie relais R1C sur résistive charge, cos phi = 1: 3 A à 30 V CC Sortie relais R1C sur inductive charge, cos phi = 0,4 et L/R = 7 ms: 2 A à 250 V CA Sortie relais R1C sur inductive charge, cos phi = 0,4 et L/R = 7 ms: 2 A à 30 V CC Sortie relais R2C sur résistive charge, cos phi = 1: 5 A à 250 V CA Sortie relais R2C sur résistive charge, cos phi = 1: 5 A à 30 V CC Sortie relais R2C sur inductive charge, cos phi = 0,4 et L/R = 7 ms: 2 A à 250 V CA Sortie relais R2C sur inductive charge, cos phi = 0,4 et L/R = 7 ms: 2 A à 30 V CC
Courant commuté minimum	Sortie relais R1B: 5 mA à 24 V CC Sortie relais R2C: 5 mA à 24 V CC
Interface physique	2-fils RS 485
Type de connecteur	1 RJ45
Méthode d'accès	Esclave Modbus RTU
Vitesse de transmission	4,8 kbit/s 9,6 kbit/s 19,2 kbit/s 38,4 kbit/s
Trame de transmission	RTU
Nombre d'adresses	1...247
Format des données	8 bits, configurable pair, impair ou sans parité
Type de polarisation	Aucune impédance
Fonctionnement 4 quadrants possible	Vrai
Profil de commande pour moteur asynchrone	Couple constant Couple variable Couple optimisé
Profil contrôle moteur synchrone	Moteur à aimant permanent Moteur à réluctance variable
Degré de pollution	2 se conformer à CEI 61800-5-1
Fréquence de sortie maximale	0,599 kHz
Rampes d'accélération et décélération	À réglage linéaire séparé de 0,01 à 9999 s S, U ou personnalisé
Compensation de glissement du moteur	Automatique quelque soit la charge Indisponible en loi pour moteur à aimant permanent Réglable Peut être supprimé
Fréquence de commutation	2...16 kHz réglable 4...16 kHz avec facteur de réduction
Fréquence de découpage nominale	4 kHz
Freinage d'arrêt	Injection bus DC
Résistance de freinage intégré	Vrai

Courant de ligne	11,4 A à 380 V (service normal) 9,0 A à 480 V (service normal) 13,4 A à 380 V (robuste) 10,6 A à 480 V (robuste)
Courant de ligne	13,4 A à 380 V sans inductance de ligne (robuste) 10,6 A à 480 V sans inductance de ligne (robuste) 11,4 A à 380 V avec inductance de ligne externe (service normal) 9 A à 480 V avec inductance de ligne externe (service normal) 8,5 A à 380 V avec inductance de ligne externe (robuste) 6,8 A à 480 V avec inductance de ligne externe (robuste)
Courant maximum actuel en entrée par phase	13,4 A
Tension de sortie max	480 V
Puissance apparente	9 kVA à 480 V (service normal) 8,8 kVA à 480 V (robuste)
Courant transitoire maximum	14 A pendant 60 s (service normal) 14 A pendant 60 s (robuste) 17,1 A pendant 2 s (service normal) 16,7 A pendant 2 s (robuste)
Raccordement électrique	Borne à vis, capacité de serrage: 1,5...4 mm² pour côté ligne Borne à vis, capacité de serrage: 4...6 mm² pour bus CC Borne à vis, capacité de serrage: 1,5...4 mm² pour moteur Borne à vis, capacité de serrage: 0,2 à 2,5 mm² pour contrôle
Courant de court-circuit présumé de ligne I _{sc}	5 kA
Courant de charge de base en cas de surcharge élevée	9,3 A
Courant de charge de base à faible surcharge	12,7 A
Puissance dissipée en W	Convection naturelle: 99 W à 380 V, fréquence de commutation 4 kHz (robuste) Convection forcée: 99 W à 380 V, fréquence de commutation 4 kHz (robuste) Convection naturelle: 130 W à 380 V, fréquence de commutation 4 kHz (service normal) Convection forcée: 130 W à 380 V, fréquence de commutation 4 kHz (service normal)
Raccordement électrique	Côté ligne: borne à vis 1,5...4 mm²/AWG 14...AWG 12 Bus CC: borne à vis 4...6 mm²/AWG 12...AWG 10 Moteur: borne à vis 1,5...4 mm²/AWG 14...AWG 12 Contrôle: borne à vis 0,2 à 2,5 mm²/AWG 24...AWG 12
Avec fonction de sécurité Safely Limited Speed (SLS)	Vrai
Avec fonction de sécurité Safe brake management (SBC/SBT)	Vrai
Avec fonction de sécurité Safe Operating Stop (SOS)	Faux
Avec fonction de sécurité Safe Position (SP)	Faux
Avec fonction de sécurité Safe programmable logic	Faux
Avec fonction de sécurité Safe Speed Monitor (SSM)	Faux
Avec fonction de sécurité Safe Stop 1 (SS1)	Vrai
Avec fonction de sécurité Safe Stop 2 (SS2)	Faux
Avec fonction de sécurité Safe torque off (STO)	Vrai
Avec fonction de sécurité Safely Limited Position (SLP)	Faux
Avec fonction de sécurité Safe Direction (SDI)	Faux

Type de protection	Protection thermique : moteur Suppression sûre du couple : moteur Perte de phase moteur : moteur Protection thermique : variateur Suppression sûre du couple : variateur Surchauffe : variateur Surintensité : variateur Surintensité entre phase moteur et terre : variateur Surintensité entre les phases du moteur : variateur Court-circuit entre phase moteur et terre : variateur Court-circuit entre les phases du moteur : variateur Perte de phase moteur : variateur Surtension Bus CC : variateur Surtension d'alimentation électrique : variateur Sous-tension d'alimentation électrique : variateur Perte d'alimentation entrée : variateur Dépassement limite vitesse : variateur Coupure sur le circuit de contrôle : variateur
Largeur	85,0 mm
Hauteur	270,0 mm
Profondeur	232,5 mm
Poids Net	2,2 kg
Courant de sortie permanent	12,7 A à 4 kHz pour service normal 9,3 A à 4 kHz pour robuste

Environnement

Altitude de fonctionnement	<= 4000 m avec réduction de courant au-delà de 1000m
Position de fonctionnement	Vertical +/- 10 degrés
Certifications du produit	UL CSA TÜV EAC CTick
Marquage	CE
Normes	CEI 61800-3 CEI 61800-5-1 CEI 60721-3 CEI 61508 CEI 13849-1 UL 618000-5-1 UL 508C
Variante de construction	Avec dissipateur thermique
Compatibilité électromagnétique	Test d'immunité aux transitoires électriques rapides niveau 3 conforming to CEI 61000-4-2 Test d'immunité aux champs électromagnétiques radio-fréquences rayonnés niveau 3 conforming to CEI 61000-4-3 Test d'immunité aux transitoires électriques rapides/en salves niveau 4 conforming to CEI 61000-4-4 Test d'immunité aux surtensions 1,2/50 µs - 8/20 µs niveau 3 conforming to CEI 61000-4-5 Test d'immunité aux radio-fréquences conduites niveau 3 conforming to CEI 61000-4-6
Classe environnementale (en fonctionnement)	Classe 3C3 selon CEI 60721-3-3 Classe 3S3 selon CEI 60721-3-3
Accélération maximale sous choc (en fonctionnement)	70 m/s² à 22 ms
Accélération maximale sous contrainte vibratoire (en fonctionnement)	5 m/s² à 9...200 Hz
Déviation maximale sous charge vibratoire (en fonctionnement)	1,5 mm à 2...9 Hz
Humidité relative autorisée (pendant le fonctionnement)	Classe 3K5 selon EN 60721-3
Volume d'air de refroidissement	19,0 m3/h

Type de refroidissement	Convection forcée
Catégorie de surtension	Classe III
Boucle de régulation	Régulateur PID réglable
Niveau acoustique	49,5 dB
Degré de pollution	2
Température de l'air ambiant pendant le transport	-40...70 °C
Température de l'air ambiant en fonctionnement	-15...50 °C sans déclassement (position verticale) 50...60 °C avec facteur de réduction (position verticale)
Température ambiante pour le stockage	-40...70 °C
Isolement	Entre raccordements de puissance et de commande

Emballage

Type d'emballage 1	PCE
Nombre d'unité par paquet	1
Hauteur de l'emballage 1	11,000 cm
Largeur de l'emballage 1	37,000 cm
Longueur de l'emballage 1	32,000 cm
Poids de l'emballage (Kg)	2,950 kg
Type d'emballage 2	S06
Nb produits dans l'emballage 2	12
Hauteur de l'emballage 2	75,000 cm
Largeur de l'emballage 2	60,000 cm
Longueur de l'emballage 2	80,000 cm
Poids de l'emballage 2	47,000 kg

Garantie contractuelle

Garantie (en mois)	18
--------------------	----

Schneider Electric vise à atteindre le statut de Net Zero d'ici 2050 grâce à des partenariats avec la chaîne logistique, des matériaux à faible impact et une circularité via notre campagne en cours "Use Better, Use Longer, Use Again" pour prolonger la durée de vie des produits et leur recyclabilité.

[Environmental Data expliquées >](#)

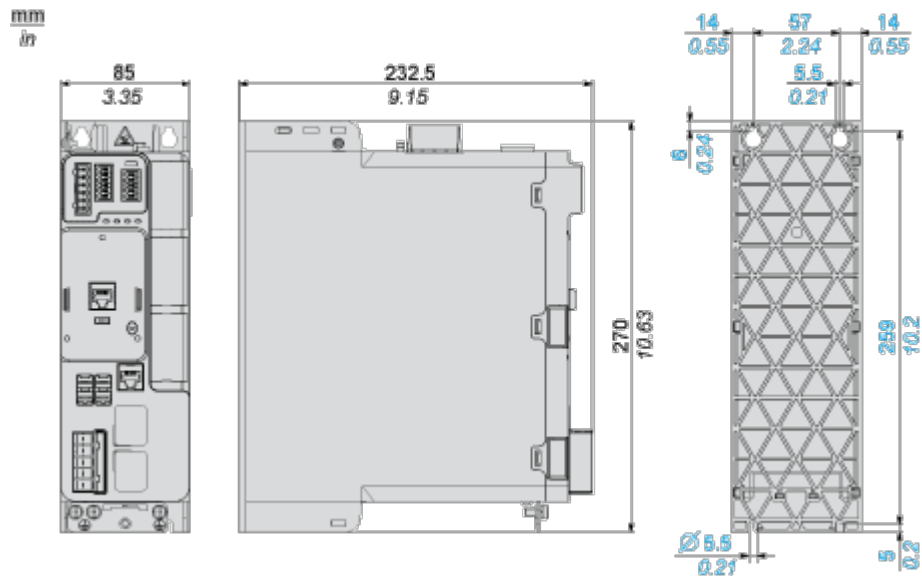
[Comment évaluons-nous la durabilité des produits >](#)

🌱 Empreinte environnementale	
Empreinte carbone du cycle de vie total	3159
Profil environnemental	Profil environnemental du Produit
Use Better	
♻️ Matières et Substances	
Emballage avec carton recyclé	Oui
Emballage sans plastique	Oui
Directive RoHS UE	Conformité pro-active (Produit en dehors du scope légal RoHS UE)
Numéro SCIP	81d6792e-d307-4115-9475-2db3f34c93af
Régulation REACH	Déclaration REACH
💡 Efficacité énergétique	
Le produit contribue aux émissions évitées	Yes
Use Again	
🔄 Réemballer et réusiner	
Profil de circularité	Informations de fin de vie
Reprise	Non
Label DEEE	 Sur le marché de l'Union Européenne, le produit doit être mis au rebut selon un protocole spécifique de collecte des déchets et ne jamais être jeté dans une poubelle d'ordures ménagères.

Encombrements

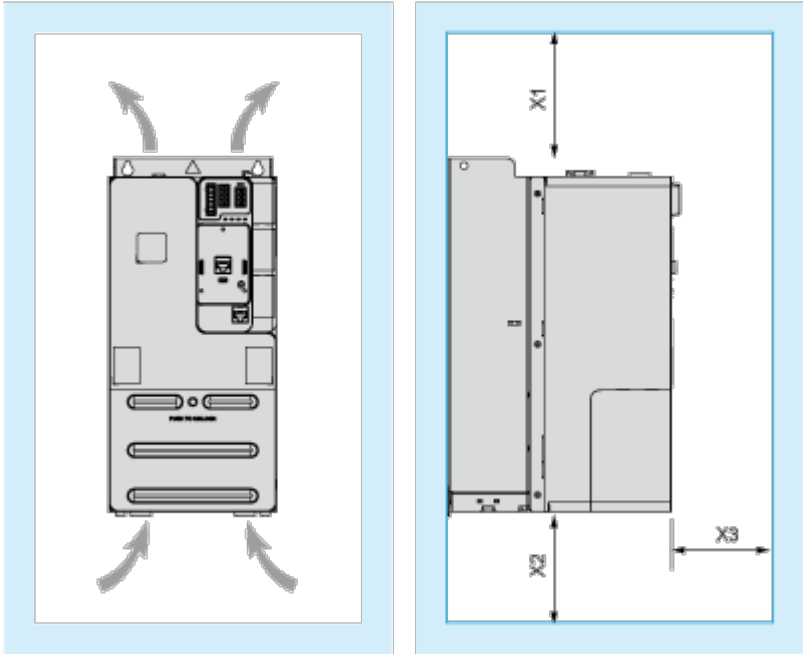
Dimensions

Vues : Face - Gauche - Arrière



Montage et périmètre de sécurité

Dégagement



Dimensions en mm

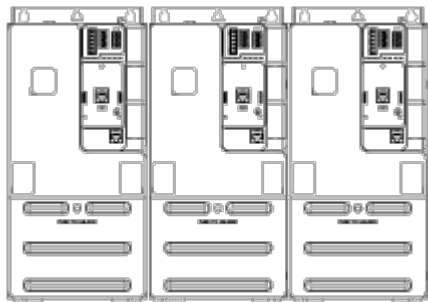
X1	X2	X3
100	100	60

Dimensions en pouces

X1	X2	X3
3,94	3,94	2,36

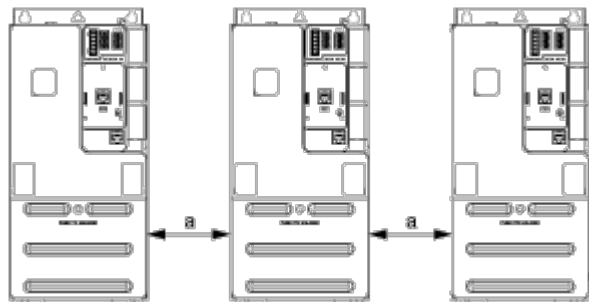
Types de montage

Montage type A : Côte à côte IP20



Possible à des températures ambiantes $\leq 50\text{ }^{\circ}\text{C}$ (122 $^{\circ}\text{F}$)

Montage type B : Individuel IP20



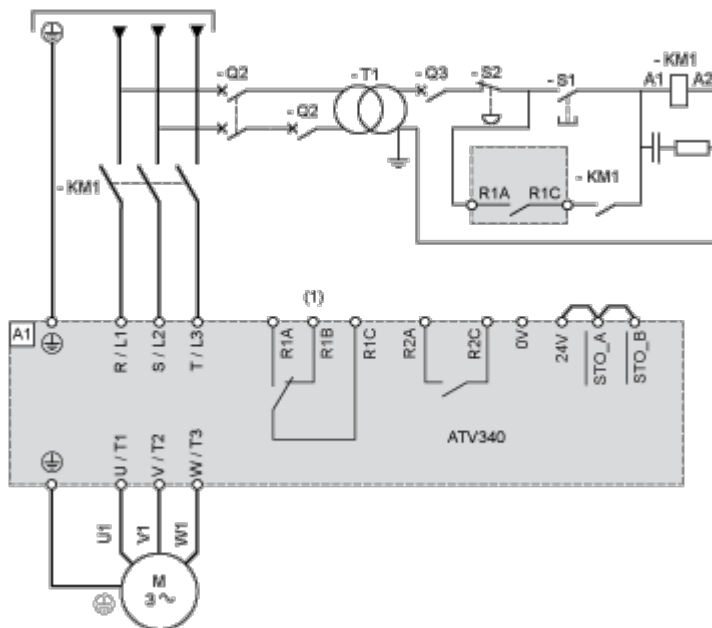
a  50 mm (1.97 po) de 50 à 60 $^{\circ}\text{C}$, aucune restriction en-dessous de 50 $^{\circ}\text{C}$

Schémas de raccordement

Raccordements et schéma

Alimentation triphasée à coupure amont par contacteur de ligne sans fonction de sécurité STO

Schémas de raccordement conformes à la catégorie 1 de la norme ISO13849, au niveau d'intégrité SIL1 de la norme IEC/EN 61508 et à la catégorie d'arrêt 0 de la norme IEC/EN 60204-1.



(1) Utilisez la sortie relais R1 réglée sur l'état de fonctionnement Défaut pour mettre l'appareil hors tension lorsqu'une erreur est détectée.

A1 : Variateur

KM1 : Contacteur de ligne

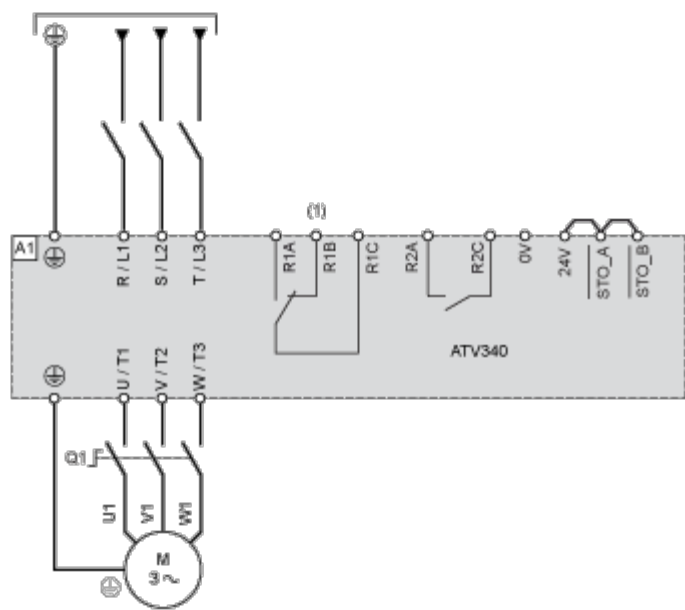
Q2, Q3 : Disjoncteurs

S1 : Bouton-poussoir

S2 : Arrêt d'urgence

T1 : Transformateur pour sous-système de commande

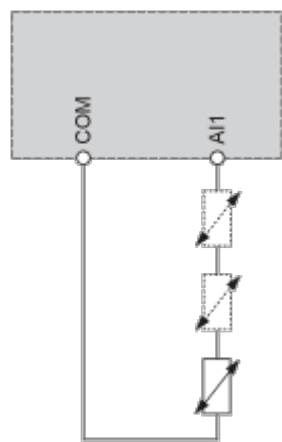
Alimentation triphasée à coupure aval par interrupteur-sectionneur



(1) Utilisez la sortie relais R1 réglée sur l'état de fonctionnement Défaut pour mettre l'appareil hors tension lorsqu'une erreur est détectée.

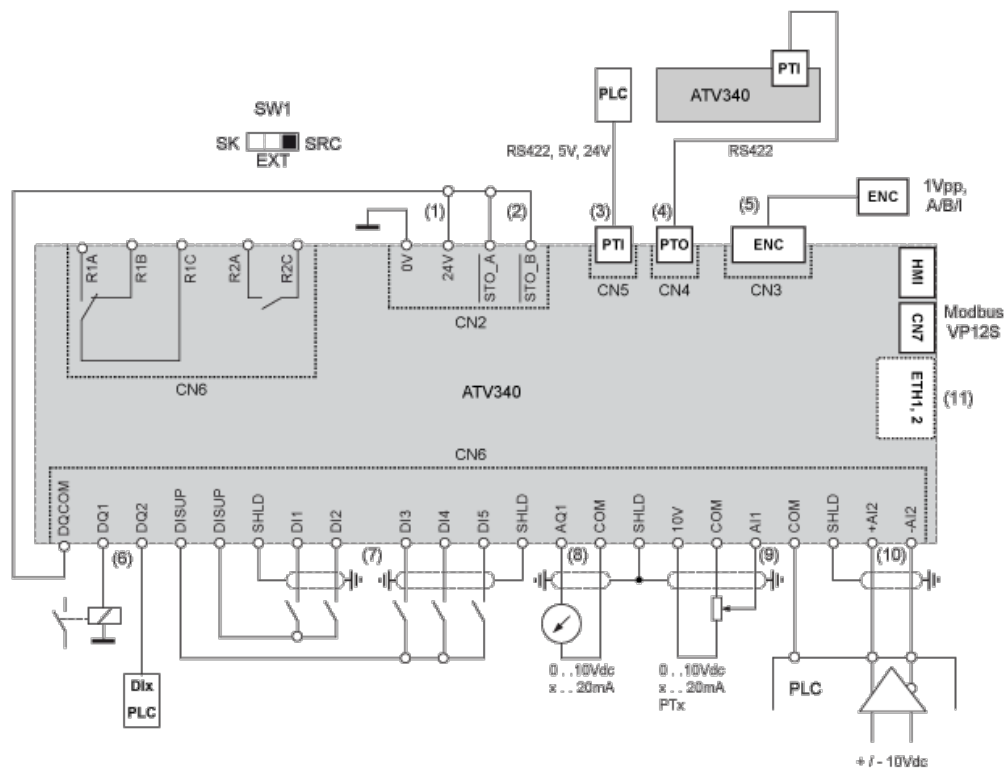
- A1 : Variateur
Q1 : Interrupteur-sectionneur

Raccordement des capteurs



Il est possible de raccorder 1 ou 3 capteurs sur les bornes AI1.

Schéma de câblage du bloc de commande



- (1) Alimentation 24 V (STO)
- (2) STO - Suppression sûre du couple
- (3) PTI - Pulse Train In (entrée Pulse Train)
- (4) PTO - Pulse Train Out (sortie Pulse Train)
- (5) Raccordement du codeur moteur
- (6) Sorties numériques
- (7) Entrées numériques
- (8) Sortie analogique
- (9) Entrée analogique
- (10) Entrée analogique différentielle
- (11) Port Ethernet (uniquement pour la version de variateur avec Ethernet)

SW1 : Sélecteur Source / Sink

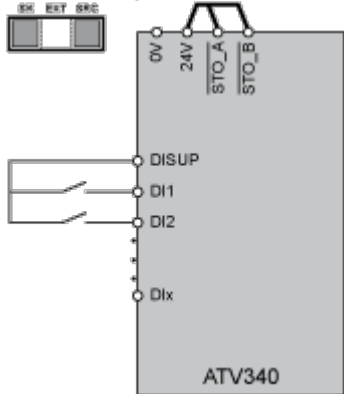
R1A, R1B, R1C : Relais de défaut

R2A, R2C : Relais de séquence

Câblage des entrées numériques

Entrées numériques : alimentation interne

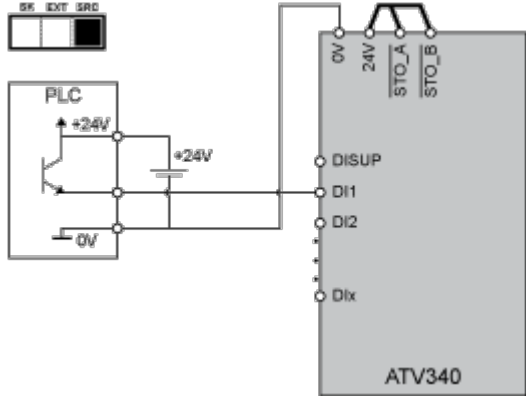
À l'aide du signal DISUP



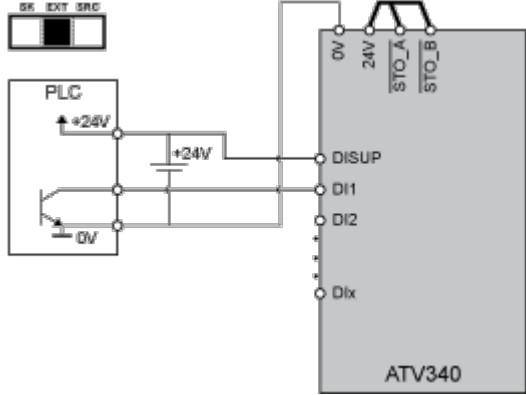
En position SRC, sorties DISUP 24 V. En position SK, DISUP est raccordé au 0 V.

Entrées numériques : alimentation externe

Logique positive, source, type européen

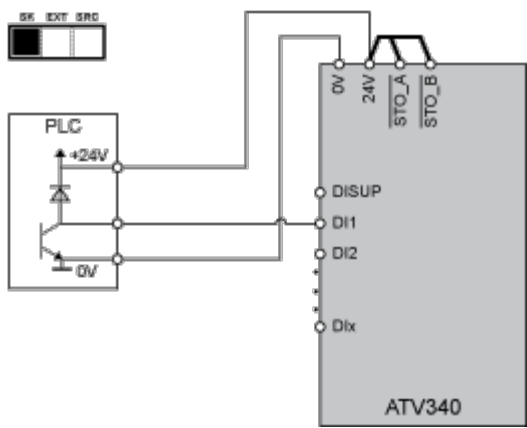


Logique négative, Sink, type asiatique



Entrées numériques : alimentation interne

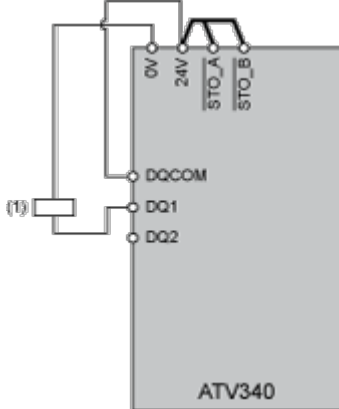
Logique négative, Sink, type asiatique



Câblage des sorties numériques

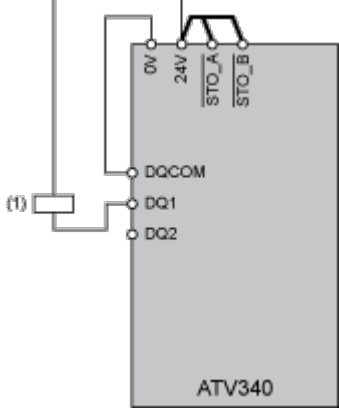
Sorties numériques : alimentation interne

Logique positive, source, type européen, DQCOM vers +24 V



(1) Relais ou vanne

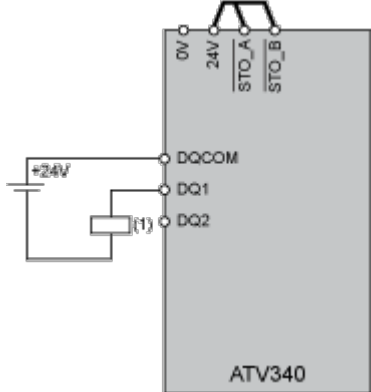
Logique négative, Sink, type asiatique, DQCOM vers 0 V



(1) Relais ou vanne

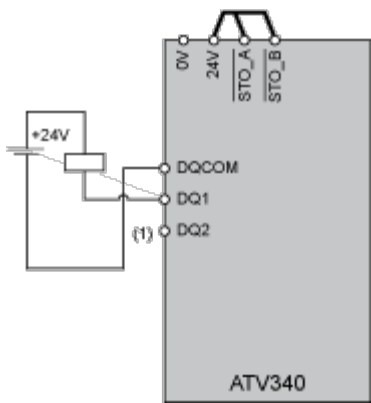
Sorties numériques : alimentation externe

Logique positive, source, type européen, DQCOM vers +24 V



(1) Relais ou vanne

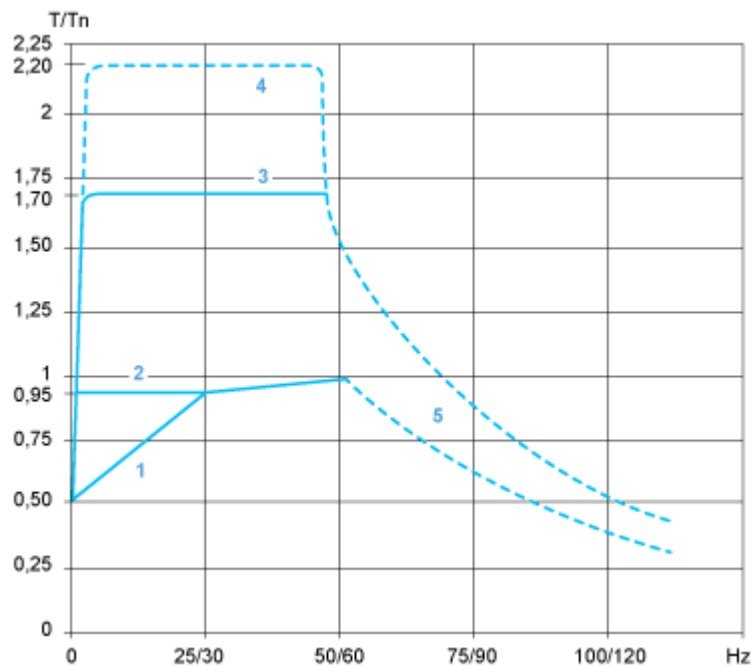
Logique négative, Sink, type asiatique, DQCOM vers 0 V



(1) Relais ou vanne

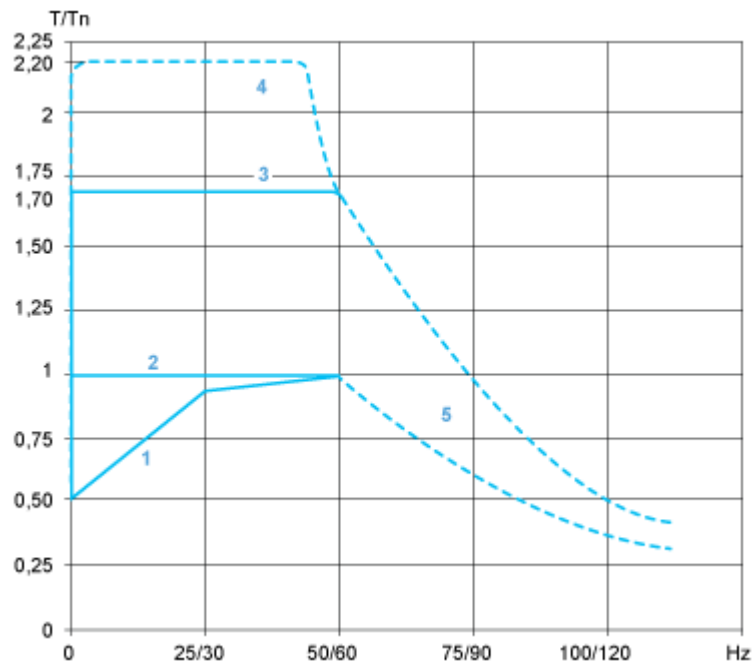
Courbes de performance

Applications à boucle ouverte



- 1 : Moteur à refroidissement interne : couple utile continu
- 2 : Moteur à refroidissement forcé : couple utile continu
- 3 : Surcouple pendant 60 s maximum
- 4 : Surcouple transitoire durant 2 s maximum
- 5 : Couple en survitesse à puissance constante

Applications à boucle fermée



- 1 : Moteur à refroidissement interne : couple utile continu
- 2 : Moteur à refroidissement forcé : couple utile continu
- 3 : Surcouple pendant 60 s maximum
- 4 : Surcouple transitoire durant 2 s maximum
- 5 : Couple en survitesse à puissance constante

Technical Illustration

Dimensions

